

中大负载机器人

ER130-4-2800

ER130-4-2800是一款中大负载机器人，
手腕部可搬运质量130 kg，工作可达半径2816 mm。

■ 功能特点

采用全新拓扑优化设计，使得整机质量轻、刚度高，具有良好的动态响应性能，配合高速可视化的智能码垛工艺包，效率提升20%，帮助客户多快好省的完成工作；

集成了多个行业码垛专用工艺包，配合软PLC和各种总线接口，帮助客户轻松面对各种工艺挑战；

高性能碰撞检测功能帮助提高安全系数。

■ 适用场景

可应用于搬运、码垛、上下料等场景。

■ 适用行业

适用于金属部件、光伏、物流、水泥、食品饮料等行业。



扫码查看说明书

埃夫特智能装备股份有限公司

EFORT INTELLIGENT EQU

公司热线：400-052-8877

公司地址：安徽省芜湖市

WWW.EFORT.COM.CN

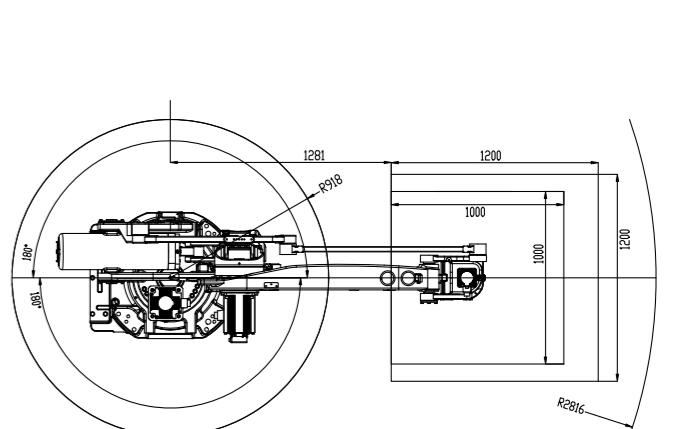
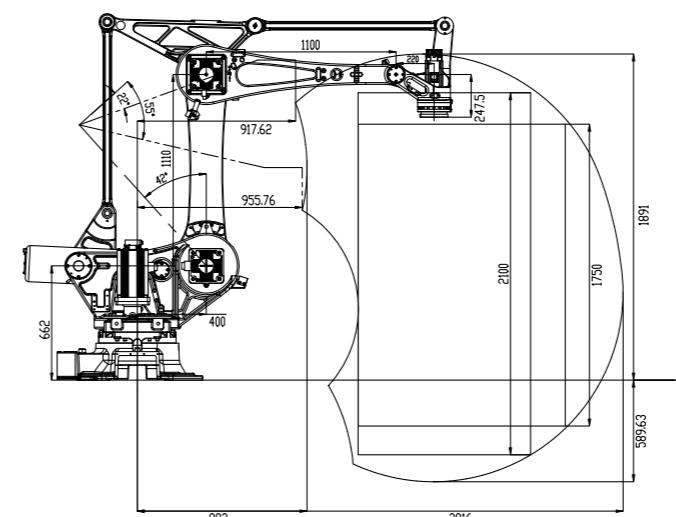
EFORT

产品参数 /SPECIFICATIONS

型号	ER130-4-2800
机构	多关节型机器人
轴数	4轴
手腕部可搬运质量	130 kg
重复定位精度	± 0.1 mm
本体重量	970 kg
工作可达半径	2816 mm
本体防护等级	IP54
电柜防护等级	IP54
环境温度	0~45 °C
环境湿度	通常在75%RH以下 (无结露现象)
振动加速度	4.9 m/s ² (0.5 G以下)

驱动方式		使用AC伺服电机进行电气伺服驱动
安装方式		地面安装、壁挂安装
手腕允许扭矩	J4	36.25 N.m
手腕允许惯性力矩	J4	50 kg.m ²
最大单轴速度	J1	110°/sec
	J2	110°/sec
	J3	105°/sec
	J4	330°/sec
	J1	± 180°
各轴运动范围	J2	+42°/-85°
	J3	+85°/-55°
	J4	± 360°
	J2+J3	-115° < (J2+J3) < +20°

动作范围/OPERATING SPACE



底座安裝尺寸 /BASE MOUNTING SIZE

