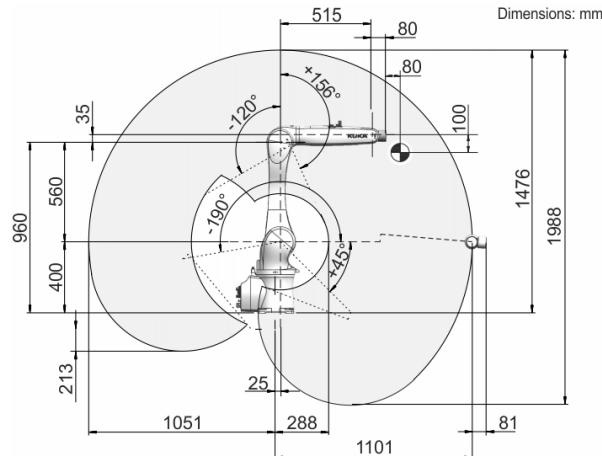




KR 10 R1100 CR



工作空间图



技术数据

最大运动范围	1101 mm
最大负载能力	10 kg
位姿重复精度 (ISO 9283)	± 0.03 mm
轴数	6
安装位置	地面; 屋顶; 墙壁; 任意角度
占地面积	320 mm x 320 mm
重量	约 55 kg

轴数据

运动范围	
A1	$\pm 170^\circ$
A2	$-190^\circ / 45^\circ$
A3	$-120^\circ / 156^\circ$
A4	$\pm 185^\circ$
A5	$\pm 120^\circ$
A6	$\pm 350^\circ$

运行条件

运行时的环境温度	5 °C 至 45 °C (278 K 至 318 K)
----------	------------------------------

防护等级

防护等级 (IEC 60529)	IP54
机器人腕部防护等级 (IEC 60529)	IP54

控制系统

控制系统	KR C4 smallsize-2; KR C4 compact
------	-------------------------------------

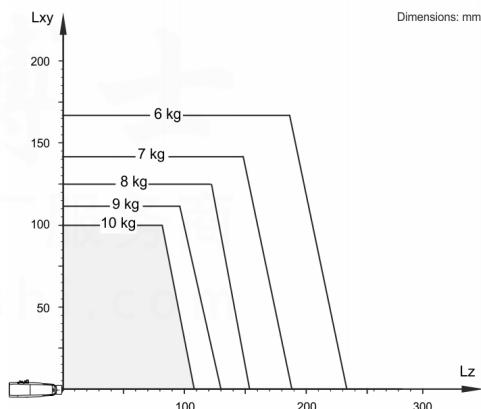
示教器

示教器	KUKA smartPAD
-----	---------------

循环时间

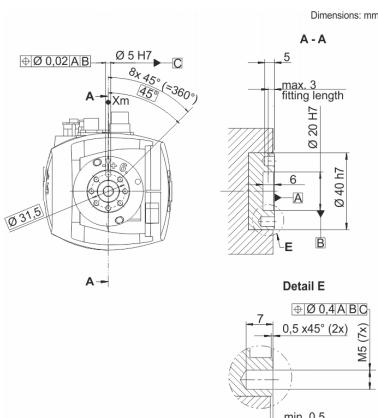


负载能力图



KR 10 R1100 CR 设计用于额定负载能力 5 kg，以便最佳利用机器人的性能和动态性能。通过减小负载间距，也可以使用高达最大负载能力的更高负载。特殊的负载情况必须用 KUKA Load 进行检查。如果需要详细咨询，请联系 KUKA 支持部。

连接法兰



工博士网: www.gongboshi.com

官 网: www.gongboshi.org

邮 箱: service@gongboshi.com

电 话: 021-31666777